

Commands

Save Parameters to Flash

Restore Parameters from Flash

Restore Defaults

Start Inverter in manual Mode

Stop Inverter

Display Error Memory

Reset CAN Mapping

Send Custom Command

[Wifi Settings](#)

Update

Use binary files (stm32sine_HWCONFIG_XXX.bin) for updating inverter firmware. Upload any other file for updating this web interface.

If board is locked up:

1. Start update
2. Reset main board with reset button (be quick, time out after 5s)
3. Update should run normally

Välj fil

Ingen fil har valts

Upload

Parameters

[Parameter Reference](#)

[Download Parameter File](#) Downloads the parameters as per the last table update

Välj fil

Ingen fil har valts

Upload

Type new value and hit enter to change. Only change one value at a time.


Messages:

Clear

Parameters stored, CRC=15def6e7
CANMAP stored

Toggle Category Visibility

Name	Value	Unit	Minimum	Maximum	Default
- Motor					
curkp	<div>64</div>		0	20000	64
curki	<div>20000</div>		0	100000	20000
curkifrqgain	<div>50</div>	dig/Hz	0	1000	50
fwkp	<div>-100</div>		-10000	0	-100

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh <input type="checkbox"/> Auto
polepairs	<input type="text" value="4"/>		1	16	2
fmax	<input type="text" value="550"/>	Hz	21	1000	200
dirchrpm	<input type="text" value="100"/>	rpm	0	2000	100
dirmode	<input type="text" value="Switch"/>		0	3	1
syncofs	<input type="text" value="0"/>	dig	0	65535	0
syncadv	<input type="text" value="10"/>	dig/hz	-100	100	10
snsn	<input type="text" value="Leaf"/>		12	14	12
- Inverter					
pwmfrq	<input type="text" value="8.8kHz"/>		0	2	1
ocurlim	<input type="text" value="100"/>	A	-65536	65536	100
il1gain	<input type="text" value="1,68"/>	dig/A	-100	100	4.68
il2gain	<input type="text" value="1,68"/>	dig/A	-100	100	4.68
udcgain	<input type="text" value="4,68"/>	dig/V	0	4095	6.15
udcofs	<input type="text" value="250"/>	dig	0	4095	0
udclim	<input type="text" value="200"/>	V	0	1000	540
- Derating					
bmslimhigh	<input type="text" value="50"/>	%	0	100	50
bmslimlow	<input type="text" value="-1"/>	%	-100	0	-1
udcmin	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000	450
udcmax	<input type="text" value="520"/>	V	0	1000	520
idcmx	<input type="text" value="200"/>	A	0	5000	5000
idcmn	<input type="text" value="-50"/>	A	-5000	0	-5000
throtmax	<input type="text" value="75"/>	%	0	100	100
throtmin	<input type="text" value="-100"/>	%	-100	0	-100
- Throttle					
potmin	<input type="text" value="1000"/>	dig	0	4095	0
potmax	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
pot2min	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
pot2max	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
potmode	<input type="text" value="SingleRegen"/>		0	2	0
throtramp	<input type="text" value="10"/>	%/10ms	0.09	100	100
throtramprpm	<input type="text" value="20000"/>	rpm	0	20000	20000
throtcur	<input type="text" value="1"/>	A/%	-10	10	1
- Regen					
brknompedal	<input type="text" value="-25"/>	%	-100	0	-50
regenramp	<input type="text" value="1"/>	%/10ms	0.09	100	100
brknom	<input type="text" value="20"/>	%	0	100	30

Commands

Update

Parameters

Spot Values

Plot

Refresh

☐ Auto

brkrampstr	<input type="text" value="15"/>	Hz	0	400	10
brkhistr	<input type="text" value="1000"/>	Hz	20	1000	1000
brkhistp	<input type="text" value="1000"/>	Hz	30	1000	1000
brkout	<input type="text" value="-50"/>	%	-100	-1	-50

- Automation

idlespeed	<input type="text" value="-100"/>	rpm	-100	10000	-100
idlethrotlim	<input type="text" value="60"/>	%	0	100	50
idlemode	<div>off</div>		0	3	0
speedkp	<input type="text" value="0,18"/>		0	100	0.25
speedflt	<input type="text" value="5"/>		0	16	5
cruisemode	<div>Button</div>		0	2	0

- Contactor Control

udcsw	<input type="text" value="49"/>	V	0	1000	330
tripmode	<div>AllOff</div>		0	2	0

- Aux PWM

pwmfunc	<div>tmpm</div>		0	3	0
pwmgain	<input type="text" value="100"/>		-100000	100000	100
pwmofs	<input type="text" value="0"/>	dig	-65535	65535	0

- Communication

canspeed	<div>500k</div>		0	3	0
canperiod	<div>100ms</div>		0	1	0

- Testing


manualiq	<input type="text" value="0"/>	A	-400	400	0
manualid	<input type="text" value="0"/>	A	-400	400	0


Spot Values

Show Gauges

Show Data Logger

Name	Value	Unit	Plot	CAN Id	Position	Bits	Gain	Map to CAN	
version	4.77.R-foc		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
hwver	Rev3		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
opmode	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
lasterr	NONE		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
udc	59.93	V	<input checked="" type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	<div>Unmap</div>
idc	0	A	<input type="checkbox"/> I <input checked="" type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<div>TX</div>	<div>RX</div>

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	<input type="checkbox"/> Auto		<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il2	0	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
id	0	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
iq	0	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
uac	0	V	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
fstat	0	Hz	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
speed	0	rpm	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
cruisespeed	-1	rpm	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
heatcur	0	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
turns	0		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
amp	0	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
ampnom	0	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
angle	0	°	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pot	943	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="896"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="32"/>	RX	<input type="button" value="Unmap"/>
pot2	40	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
potnom	0	%	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
dir	Neutral		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
tmphs	37.34	°C	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="10"/>	TX	<input type="button" value="Unmap"/>
tmpm	22.18	°C	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
uaux	12.46	V	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pwmio	59136		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
canio			<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="200"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="6"/>	<input type="text" value="32"/>	RX	<input type="button" value="Unmap"/>
din_cruise	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_start	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_brake	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_mprot	Ok		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_forward	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_reverse	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_emcystop	Ok		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_ocur	Ok		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	<input type="checkbox"/> Auto	<div>TX</div>	<div>RX</div>
din_bms	Off	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
cpuload	0	% <input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
ud	0	dig <input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div>TX</div>	<div>RX</div>
uq	0	dig <input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div></div>	<div>TX</div>	<div>RX</div>

Plot



Start Plot

Stop Plot

Pause Plot

Limit data points to: 1000

Burst length: 5

Copyright 2018 Johannes Huebner dev@johanneshuebner.com

Charting by [chart.js](#)

Gauges by [Mykhailo Stadnyk](#)