

## Commands

Save Parameters to Flash

Restore Parameters from Flash

Start Inverter in manual Mode

Stop Inverter

Display Error Memory

Reset CAN Mapping

Send Custom Command

[Wifi Settings](#)

[Start Remote Support Session](#)

## Update

Use binary files (stm32\_sine/foc.bin) for updating inverter firmware. Upload any other file for updating this web interface.

Choose File

No file chosen

Upload

## Parameters

[Parameter Reference](#)

[Download Parameter File](#) Downloads the parameters as per the last table update

Choose File

No file chosen

Apply Parameter File

Submit parameters to openinverter

Subscribe to parameter set:



Type new value and hit enter to change. Only change one value at a time.


Messages:

Clear


No Errors

Toggle Category Visibility



- Motor					
0	boost	<input type="text" value="1850"/>	dig	0	37813 1700
1	fweak	<input type="text" value="258"/>	Hz	0	1000 90
2	fconst	<input type="text" value="450"/>	Hz	0	1000 180
3	udcnom	<input type="text" value="390"/>	V	0	1000 0
4	fslipmin	<input type="text" value="0.87"/>	Hz	0.28	10 1
5	fslipmax	<input type="text" value="3.09"/>	Hz	0.28	10 3
6	fslipconstmax	<input type="text" value="9"/>	Hz	0	10 5
9	sincosofs	<input type="text" value="2048"/>	dig	1	4096 2048
11	fmax	<input type="text" value="540"/>	Hz	21	1000 200
13	dirchrpm	<input type="text" value="100"/>	rpm	0	20000 100
14	dirmode	<div>Switch </div>		0	4 1
- Inverter					
19	ocurlim	<input type="text" value="900"/>	A	-65536	65536 100
22	udcgain	<input type="text" value="6.06"/>	dig/V	0	4095 6.15
- Throttle					
26	potmin	<input type="text" value="16"/>	dig	0	4095 0
27	potmax	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095 4095
28	pot2min	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095 4095
29	pot2max	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095 4095
30	potmode	<div>SingleRegen </div>		0	3 0
31	throtramp	<input type="text" value="5.87"/>	%/10ms	0.09	100 100
32	throtramprpm	<input type="text" value="20000"/>	rpm	0	20000 20000
33	ampmin	<input type="text" value="0.37"/>	%	0	100 10
34	slipstart	<input type="text" value="55"/>	%	10	100 50
- Regen					
35	brknompedal	<input type="text" value="-55"/>	%	-100	0 -50
36	regenramp	<input type="text" value="3"/>	%/10ms	0.09	100 100
37	brknom	<input type="text" value="30"/>	%	0	100 30
38	brkmax	<input type="text" value="-55"/>	%	-100	0 -30
39	brkcruise	<input type="text" value="-30"/>	%	-100	0 -30
40	brkrampstr	<input type="text" value="40"/>	Hz	0	400 10
41	brkout	<input type="text" value="-10"/>	%	-100	-1 -50
- Derating					
42	bmslimhigh	<input type="text" value="100"/>	%	0	100 50
43	bmslimlow	<input type="text" value="-20"/>	%	-100	0 -1
44	udcmin	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000 450
45	udcmax	<input type="text" value="426"/>	V	0	1000 520
46	idcmax	<input type="text" value="5000"/>	A	0	5000 5000

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh
48 idckp	<input type="text" value="2"/>	dig	0.09	20	2
49 idcflt	<input type="text" value="9"/>	dig	0	11	9
50 tmphsmax	<input type="text" value="85"/>	°C	50	150	85
51 tmpmmax	<input type="text" value="300"/>	°C	70	300	300
52 throtmax	<input type="text" value="100"/>	%	0	100	100
53 throtmin	<input type="text" value="-100"/>	%	-100	0	-100
54 iacmax	<input type="text" value="5000"/>	A	0	5000	5000
55 ifltrise	<input type="text" value="10"/>	dig	0	32	10
56 ifltfall	<input type="text" value="0"/>	dig	0	32	3

- Charger

57 chargemode	<input type="text" value="Off"/> 		0	4	0
58 chargecur	<input type="text" value="0"/>	A	0	50	0
59 chargekp	<input type="text" value="80"/>	dig	0	100	80
60 chargeki	<input type="text" value="10"/>	dig	0	100	10
61 chargeflt	<input type="text" value="8"/>	dig	0	10	8
62 chargepwmin	<input type="text" value="0"/>	%	0	99	0
63 chargepwmax	<input type="text" value="90"/>	%	0	99	90

- Automation

64 idlespeed	<input type="text" value="250"/>	rpm	-100	10000	-100
65 id lethrotlim	<input type="text" value="50"/>	%	0	100	50
66 idlemode	<input type="text" value="off"/> 		0	3	0
67 speedkp	<input type="text" value="0.12"/>		0	100	0.25
68 speedflt	<input type="text" value="5"/>		0	16	5
69 cruisemode	<input type="text" value="Button"/> 		0	2	0



- Contactor Control

70 udcsw	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000	330
71 udcswbuck	<input type="text" value="540"/>	V	0	1000	540
72 tripmode	<input type="text" value="AllOff"/> 		0	3	0

- Aux PWM

73 pwmfunc	<input type="text" value="tmpm"/> 		0	3	0
74 pwmgain	<input type="text" value="100"/>		-100000	100000	100
75 pwmofs	<input type="text" value="0"/>	dig	-65535	65535	0

- Communication

76 canspeed	<input type="text" value="500k"/> 		0	3	1
77 canperiod	<input type="text" value="100ms"/> 		0	1	0
78 nodeid	<input type="text" value="1"/>		1	63	1

- Testing


79 fslipsnt	<input type="text" value="0.4"/>	Hz	-100	1000	0
80 ampnom	<input type="text" value="12.4"/>	%	0	100	0


Auto

## Spot Values

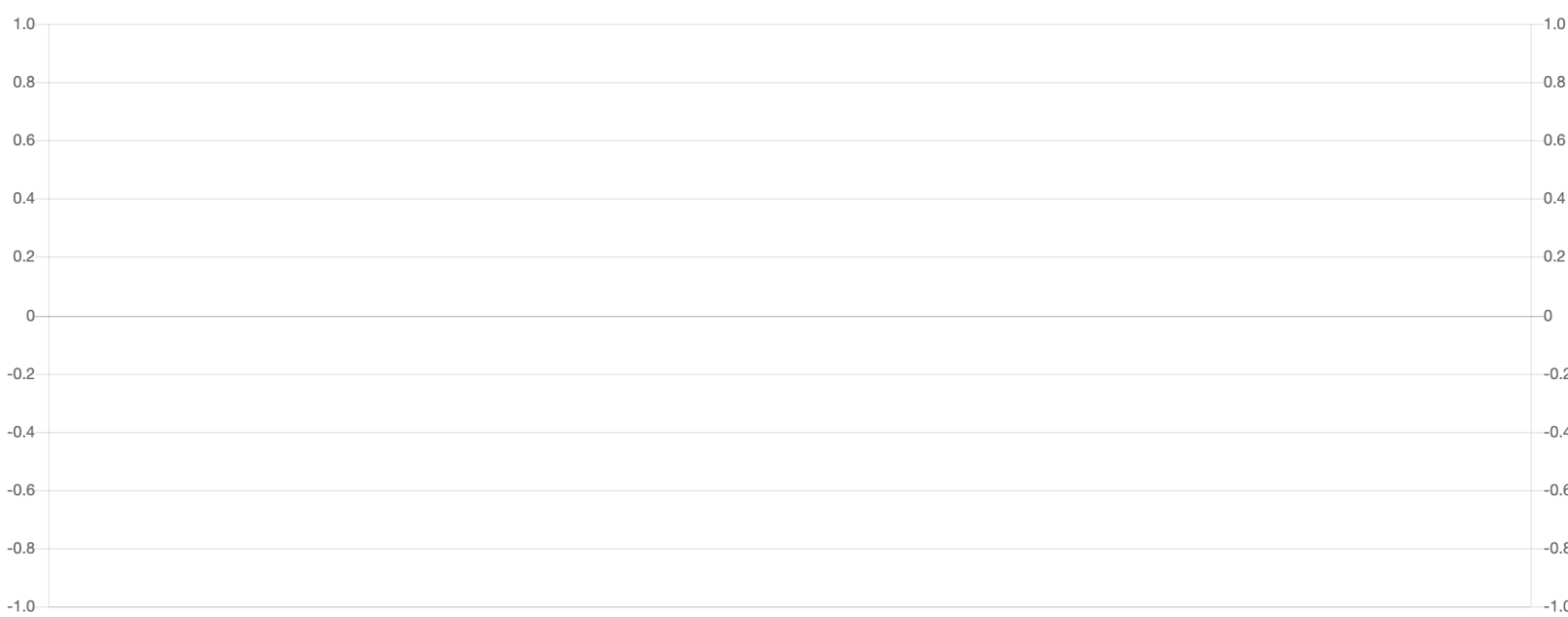
Show Gauges

Show Data Logger

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	Auto	Map to CAN	
version	5.06.R-sine	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
hwver	Tesla	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
opmode	Run	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
lasterr	NONE	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
status	PotPressed	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
udc	1.46	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
idc	0.9	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
il1	0	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il2	-2	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
ilmax	0	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
uac	0.9	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il1rms	1.34	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
il2rms	1.96	A <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
boostcalc	59200	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
fweakcalc	8.06	Hz <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
fstat	0.4	Hz <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
speed	0	rpm <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
cruisespeed	-1	rpm <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
turns	0	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
amp	33430	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
angle	215.31	° <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pot	3481	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pot2	44	dig <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
potnom	7.34	% <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
dir	Forward	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
tmphs	23.43	°C <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
tmpm	20.31	°C <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="310"/>	<input type="text" value="56"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="Unmap"/>
uaux	16.43	V <input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
pwmio	59136	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
canio		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>
din_cruise	Off	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/>	<input type="button" value="RX"/>

Commands	Update	Parameters	Spot Values	Plot	 Refresh	Auto	<input type="checkbox"/>	TX	RX
din_brake	Off	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_mprot	Ok	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_forward	On	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_reverse	Off	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_emcystop	Ok	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_ocur	Ok	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="309"/>	<input type="text" value="40"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="1"/>	TX	Unmap	
din_desat	Ok	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
din_bms	Off	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>		TX	RX
cpuload	24.87	%	<input type="checkbox"/> l <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	TX	RX

Plot



Start Plot

Stop Plot

Pause Plot

Limit data points to:

Burst length: